Literatur zur Theoretischen Informatik

- U. Schöning: Theoretische Informatik kurz gefaßt. B.I.-Wissenschaftsverlag, 1992.
- K. WAGNER: Einführung in die Theoretische Informatik. Springer-Verlag, 2003.
- I. WEGENER: Theoretische Informatik. Teubner-Verlag, 1993.
- J. E. HOPCROFT, J. D. ULLMAN: Einführung in die Automatentheorie, formale Sprachen und Komplexitätstheorie. 2. Aufl., Addison-Wesley, 1990.
- G. VOSSEN, K.-U. WITT: Grundlagen der Theoretischen Informatik mit Anwendungen. Vieweg-Verlag, Braunschweig, 2000.
- A. ASTEROTH, CH. BAIER: Theoretische Informatik. Pearson Studium, 2002.

Intuitiver Algorithmenbegriff

Ein Algorithmus

- überführt Eingabedaten in Ausgabedaten (wobei die Art der Daten vom Problem, das durch den Algorithmus gelöst werden soll, abhängig ist),
- besteht aus einer Folge von Anweisungen mit folgenden Eigenschaften:
 - es gibt eine eindeutig festgelegte Anweisung, die als erste auszuführen ist,
 - nach Abarbeitung einer Anweisung gibt es eine eindeutig festgelegte Anweisung, die als n\u00e4chste abzuarbeiten ist, oder die Abarbeitung des Algorithmus ist beendet und hat eindeutig bestimmte Ausgabedaten geliefert,
 - die Abarbeitung einer Anweisung erfordert keine Intelligenz (ist also prinzipiell durch eine Maschine realisierbar).

LOOP/WHILE-Programme – Definition

Grundsymbole: 0, S, P, LOOP, WHILE, BEGIN, END, :=, \neq , ;, (,)

Variablensymbole: $x_1, x_2, \ldots, x_n, \ldots$

Definition:

i) Eine Wertzuweisung ist ein Wort, das eine der folgenden vier Formen hat:

$$x_i:=0$$
 für $i\in\mathbb{N}$, $x_i:=S(x_j)$ für $i\in\mathbb{N}, j\in\mathbb{N}$, $x_i:=x_j$ für $i\in\mathbb{N}, j\in\mathbb{N}$, $x_i:=P(x_j)$ für $i\in\mathbb{N}, j\in\mathbb{N}$

Jede Wertzuweisung ist ein Programm.

ii) Sind Π , Π_1 und Π_2 Programme und x_i eine Variable, $i \in \mathbb{N}$, so sind auch die folgenden Wörter Programme:

 Π_1 ; Π_2 , LOOP x_i BEGIN Π END, WHILE $x_i \neq 0$ BEGIN Π END.

LOOP/WHILE-Programme - Beispiele

- a) LOOP x_2 BEGIN $x_1 := S(x_1)$ END,
- b) $x_3 := 0;$ LOOP x_1 BEGIN LOOP x_2 BEGIN $x_3 := S(x_3)$ END END
- c) WHILE $x_1 \neq 0$ BEGIN $x_1 := x_1$ END,
- d) $x_3:=0$; $x_3:=S(x_3)$; WHILE $x_2\neq 0$ BEGIN $x_1:=0$; $x_1:=S(x_1)$; $x_2:=0$; $x_3:=0$ END ; WHILE $x_3\neq 0$ BEGIN $x_1:=0$; $x_3:=0$ END.

LOOP/WHILE - Berechenbarkeit

Definition:

 Π sei ein Programm mit n Variablen. Für $1 \leq i \leq n$ bezeichnen wir mit $\Phi_{\Pi,i}(a_1,a_2,\ldots,a_n)$ den Wert, den die Variable x_i nach Abarbeitung des Programms Π annimmt, wobei die Variable x_j , $1 \leq j \leq n$, als Anfangsbelegung den Wert a_j annimmt.

 Π werden dadurch n Funktionen $\Phi_{\Pi,i}(x_1,x_2,\ldots,x_n)$, $1\leq i\leq n$, zugeordnet

Definition:

Eine Funktion $f: \mathbb{N}_0^n \to \mathbb{N}_0$ heißt **LOOP/WHILE**-berechenbar, wenn es ein Programm Π mit m Variablen, $m \geq n$, derart gibt, dass

$$\Phi_{\Pi,1}(x_1, x_2, \dots, x_n, 0, 0, \dots, 0) = f(x_1, x_2, \dots, x_n)$$

gilt.

Berechenbarkeit der Fibonacci-Funktion

```
Fibonacci-Funktion: f(0)=f(1)=1 und f(n)=f(n-1)+f(n-2) für n\geq 2 f(2)=2,\ f(3)=3,\ f(4)=5,\ f(5)=8,\ f(6)=13, . . . , f(10)=89,\ f(11)=144,\ f(12)=233, . . .
```

```
x_2 := 0; x_2 := S(x_2); x_3 := x_2; x_1 := P(x_1);
```

WHILE $x_1 \neq 0$ BEGIN

LOOP
$$x_3$$
 BEGIN $x_2 := S(x_2)$ **END** ; $x_4 := x_2$; $x_2 := x_3$; $x_3 := x_4$; $x_1 := P(x_1)$ **END** ;

$$x_1 := x_3$$

Tiefe – Definition

Definition:

Die <u>Tiefe</u> $t(\Pi)$ eines Programms Π wird induktiv wie folgt definiert:

- i) Für eine Wertzuweisung Π gilt $t(\Pi) = 1$,
- ii) $t(\Pi_1; \Pi_2) = t(\Pi_1) + t(\Pi_2),$
- iii) $t(\mathbf{LOOP}\ x_i\ \mathbf{BEGIN}\ \Pi\ \mathbf{END}) = t(\Pi) + 1$,
- iv) $t(\mathbf{WHILE} \ x_i \neq 0 \ \mathbf{BEGIN} \ \Pi \ \mathbf{END}) = t(\Pi) + 1.$

Programme kleiner Tiefe I

Programme der Tiefe 1: Wertzuweisungen

Programme der Tiefe 2:

$$x_i := A; x_r := B$$
,

LOOP x_k BEGIN $x_i := A$ END,

WHILE $x_k \neq 0$ BEGIN $x_i := A$ END

mit
$$A\in\{0,x_j,S(x_j),P(x_j)\mid j\in\mathbb{N}\}$$
, $B\in\{0,x_s,S(x_s),P(x_s)\mid s\in\mathbb{N}\}$, $i,k,r\in\mathbb{N}$

Programme kleiner Tiefe II

Programme der Tiefe 3 sind unter anderem:

```
 x_i := A'; x_r := B'; x_u := C', \\ x_i := A'; \  \, \text{LOOP} \,\, x_k \,\, \text{BEGIN} \,\, x_r := B' \,\, \text{END}, \\ x_i := A'; \,\, \text{WHILE} \,\, x_k \neq 0 \,\, \text{BEGIN} \,\, x_r = B' \,\, \text{END}, \\ \text{LOOP} \,\, x_k \,\, \text{BEGIN} \,\, x_r := B' \,\, \text{END}; \,\, x_i := A', \\ \text{WHILE} \,\, x_k \neq 0 \,\, \text{BEGIN} \,\, x_r = B' \,\, \text{END}; \,\, x_i := A', \\ \text{LOOP} \,\, x_k \,\, \text{BEGIN} \,\, x_i := A'; x_r := B' \,\, \text{END}, \\ \text{WHILE} \,\, x_k \neq 0 \,\, \text{BEGIN} \,\, x_i = A'; x_r := B' \,\, \text{END}, \\ \text{mit} \,\, A' \in \{0, x_j, S(x_j), P(x_j) \mid j \in \mathbb{N}\}, \,\, B' \in \{0, x_s, S(x_s), P(x_s) \mid s \in \mathbb{N}\}, \\ C' \in \{0, x_v, S(x_v), P(x_v) \mid v \in \mathbb{N}\}, \,\, i, k, r, u \in \mathbb{N}
```

Nicht-LOOP/WHILE-berechenbare Funktionen

Satz:

Es gibt (mindestens) eine totale Funktion, die nicht **LOOP**/ **WHILE**-berechenbar ist.

Folgerung:

Es gibt eine Funktion f mit folgenden Eigenschaften:

- f ist total,
- der Wertebereich von f ist $\{0,1\}$,
- f ist nicht **LOOP/WHILE**-berechenbar.

Ein spezielles LOOP/WHILE-Programm

```
x_1 := S(x_1); \quad x_1 := S(x_1); \quad x_2 := S(x_1); LOOP \ x_1 \ \mathsf{BEGIN}  LOOP \ x_2 \ \mathsf{BEGIN} \ x_3 := S(x_3) \ \mathsf{END}  \mathsf{END}; x_1 := x_3; \mathsf{LOOP} \ x_1 \ \mathsf{BEGIN}  \mathsf{LOOP} \ x_2 \ \mathsf{BEGIN} \ x_3 := S(x_3) \ \mathsf{END}  \mathsf{END}; x_1 := x_3 \mathsf{Programm} \ \Pi' \ \mathsf{aus} \ \mathsf{ersten} \ \mathsf{sechs} \ \mathsf{Zeilen} \colon \ t(\Pi') = 8 \ \mathsf{und} \ \Phi_{\Pi,1}(0,0,0) = 12
```

Programm Π aus allen Zeilen: $t(\Pi)=12$ und $\Phi_{\Pi,1}(0,0,0)=60$

LOOP – Berechenbarkeit

Definition:

Eine Funktion f heißt <u>LOOP-berechenbar</u>, wenn es ein Programm Π mit m Variablen, $m \geq n$, derart gibt, dass in Π keine **WHILE**-Anweisung vorkommt und Π die Funktion f berechnet.

Satz:

Der Definitionsbereich jeder n-stelligen **LOOP**-berechenbaren Funktion ist die Menge \mathbb{N}_0^n , d.h. jede **LOOP**-berechenbare Funktion ist total.

Folgerung:

Die Menge der **LOOP**-berechenbaren Funktionen ist echt in der Menge der **LOOP/WHILE**-berechenbaren Funktionen enthalten.

Rekursive Funktionen – Basisfunktionen

- \bullet die nullstellige Funktion Z, die den konstanten Wert 0 liefert,
- die Funktion $S: \mathbb{N}_0 \to \mathbb{N}_0$, bei der jeder natürlichen Zahl ihr Nachfolger zugeordnet wird,
- die Funktion $P: \mathbb{N}_0 \to \mathbb{N}_0$, bei der jede natürliche Zahl $n \geq 1$ auf ihren Vorgänger und die 0 auf sich selbst abgebildet wird,
- die Funktionen $P_i^n: \mathbb{N}_0^n \to \mathbb{N}_0$, die durch

$$P_i^n(x_1, x_2, \dots, x_n) = x_i$$

definiert sind.

Rekursive Funktionen – Operationen

• Kompositionsschema:

Für eine m-stellige Funktion g und m n-stellige Funktionen f_1, f_2, \ldots, f_m definieren wir die n-stellige Funktion f vermöge

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = g(f_1(x_1, \dots, x_n), f_2(x_1, \dots, x_n), \dots, f_m(x_1, \dots, x_n)).$$

• Rekursionsschema:

Für fixierte natürliche Zahlen $x_1, x_2 \ldots, x_n$, eine n-stellige Funktion g und eine (n+2)-stellige Funktion h definieren wir die (n+1)-stellige Funktion f vermöge

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n, 0) = g(x_1, x_2, \dots, x_n),$$

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n, y + 1) = h(x_1, x_2, \dots, x_n, y, f(x_1, x_2, \dots, x_n, y)).$$

Rekursive Funktionen – Definition und Charakterisierung

Definition:

Eine Funktion $f: \mathbb{N}_0^n \to \mathbb{N}_0$ heißt <u>primitiv-rekursiv</u>, wenn sie mittels endlich oft wiederholter Anwendung von Kompositions- und Rekursionsschema aus den Basisfunktionen erzeugt werden kann.

Satz:

Eine Funktion f ist genau dann primitiv-rekursiv, wenn sie **LOOP**-berechenbar ist.

Primitiv-rekursive Funktionen – Beispiele I

- a) f mit f(n)=S(S(n)) f' mit f'(n)=S(f(n))=S(S(S(n))) f bzw. f' ordnen jeder natürlichen Zahl ihren zweiten bzw. dritten Nachfolger zu
- b) P(S(x)) ist primitiv-rekursiv P(S(x)) = x $id: \mathbb{N} \to \mathbb{N}$ mit id(x) = x ist primitiv-rekursiv,

Primitiv-rekursive Funktionen – Beispiele II

c) Addition natürlicher Zahlen

$$add(x,0) = id(x),$$

 $add(x,y+1) = S(P_3^3(x,y,add(x,y)))$

Multiplikation natürlicher Zahlen

$$\begin{aligned} & mult(x,0) = Z(x), \\ & mult(x,y+1) \\ &= add(P_1^3(x,y,mult(x,y)), P_3^3(x,y,mult(x,y))) \end{aligned}$$

d) sum(0) = Z(0) = 0, sum(y+1) = S(add(y, sum(y))) definieren

$$sum(y) = \sum_{i=0}^{y} i = \frac{y(y+1)}{2}$$

μ -Operator

Für eine (n+1)-stellige Funktion h definieren wir die n-stellige Funktion f wie folgt:

 $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = z$ gilt genau dann, wenn die folgenden Bedingungen erfüllt sind:

- $h(x_1, x_2, \dots, x_n, y)$ ist für alle $y \leq z$ definiert,
- $h(x_1, x_2, \dots, x_n, y) \neq 0$ für y < z,
- $h(x_1, x_2, \dots, x_n, z) = 0.$

Bezeichnung: $f(x_1, ..., x_n) = (\mu y)[h(x_1, ..., x_n, y) = 0]$, $f = (\mu y)[h]$

Beispiele:

- a) $(\mu y)[add(x,y)] = \begin{cases} 0 & \text{für } x = 0 \\ \text{nicht definiert} & \text{sonst} \end{cases}$
- b) Für $h(x,y) = |9x^2 10xy + y^2|$ gilt $(\mu y)[h(x,y)] = id$

Partiell-rekursive Funktionen

Definition:

Eine Funktion $f: \mathbb{N}_0^n \to \mathbb{N}_0$ heißt <u>partiell-rekursiv</u>, wenn sie mittels endlich oft wiederholter Anwendung von Kompositionsschema, Rekursionsschema und μ -Operator aus den Basisfunktionen erzeugt werden kann.

Satz:

Eine Funktion ist genau dann partiell-rekursiv, wenn sie **LOOP/WHILE**-berechenbar ist.

Folgerung:

Es gibt eine totale Funktion, die nicht partiell-rekursiv ist.

Registermaschine - Definition I

- i) Eine Registermaschine besteht aus den Registern $B, C_0, C_1, C_2, \ldots, C_n, \ldots$ und einem Programm.
- B heißt Befehlszähler, C_0 heißt Arbeitsregister oder Akkumulator, und jedes der Register C_n , $n \ge 1$, heißt Speicherregister.
- Jedes Register enthält als Wert eine Zahl aus \mathbb{N}_0 .
- ii) Unter einer Konfiguration der Registermaschine verstehen wir das unendliche Tupel $(b, c_0, c_1, \ldots, c_n, \ldots)$, wobei das Register B die Zahl b enthält, für $n \geq 0$ das Register C_n die Zahl c_n enthält.
- iii) Das Programm ist eine endliche Folge von Befehlen.

Registermaschine - Definition II

Liste der zugelassenen Befehle und der von ihnen bewirkte Anderung der Konfiguration $(b, c_o, c_1, \ldots c_n, \ldots)$ in die Konfiguration $(b', c'_0, c'_1, \ldots, c'_n, \ldots)$ (wobei u' = u für die nicht angegebenen Komponenten gilt)

Ein- und Ausgabebefehle:

Sprungbefehle:

GOTO
$$i$$
 ,
$$i\in\mathbb{N}\qquad b'=i$$
 If $c_0=0$ GOTO i ,
$$i\in\mathbb{N}\qquad b'=\left\{\begin{array}{ll} i & \text{für }c_0=0\\ b+1 & \text{sonst} \end{array}\right.$$

Registermaschine – Definition III

Arithmetische Befehle:

Stopbefehl:

END

Registermaschine – induzierte Funktion

Definition:

Sei M eine Registermaschine. Die von M induzierte Funktion $f_M: \mathbb{N}_0^n \longrightarrow \mathbb{N}_0$ ist wie folgt definiert:

 $f(x_1,x_2,\ldots x_n)=y$ gilt genau dann, wenn M ausgehend von der Konfiguration $(1,0,x_1,x_2,\ldots,x_n,0,0,\ldots)$ die Konfiguration (b,c_0,y,c_2,c_3,\ldots) für gewisse b,c_0,c_2,c_3,\ldots erreicht und der b-te Befehl des Programms END ist.

Registermaschine – Beispiel 1

Registermaschine M_1 mit Programm

1	CLOAD 1	8	LOAD 2
2	STORE 3	9	CSUB 1
3	LOAD 2	10	STORE 2
4	IF $c_0=0$ GOTO 12	11	GOTO 4
5	LOAD 3	12	LOAD 3
6	MULT 1	13	STORE 1
7	STORE 3	14	END

$$f_{M_1}(x,y) = 1 \cdot \underbrace{x \cdot x \cdot \dots \cdot x}_{y \ mal} = x^y$$

Registermaschine – Beispiel 2

Registermaschine M_2 mit Programm

4			Α -		1
	- 1	11	A1	ı 1	
			н	,	

2 IF
$$c_0 = 0$$
 GOTO 12

- 3 LOAD 2
- 4 CADD 1
- 5 STORE 2
- 6 ADD 3
- 7 STORE 3

- 9 CSUB 1
- 10 STORE 1
- 11 GOTO 1
- 12 LOAD 3
- 13 STORE 1
- 14 END

$$f_{M_2}(n) = \sum_{i=1}^n i$$

Registermaschinen versus LOOP/WHILE-Programme I

Satz:

Zu jedem **LOOP/WHILE**-Programm Π gibt es eine Registermaschine M derart, dass $f_M = \Phi_{\Pi,1}$ gilt.

Beweis: (Induktion über die Tiefe)

 $x_i := 0$ wird simuliert durch $\begin{vmatrix} x_i := S(x_j) \end{vmatrix}$ wird simuliert durch 1 CLOAD 0 1 LOAD j 2 STORE 1 2 CADD 1 3 STORE i 4 END

Registermaschinen versus LOOP/WHILE-Programme II

```
\Pi = \Pi_1; \Pi_2
```

 M_i – Registermaschine mit $f_{M_i} = \Phi_{\Pi_i,1}$, $i \in \{1,2\}$, Programm P_i von M_i bestehe aus r_i Befehlen $p_{i,j}$ sei der j-te Befehl von P_i $p_{i,r_i} = \text{END}$ und dies einziger Stopp-Befehl in P_i

 $q_{j,2}=p_{j,2}$, falls $p_{j,2}$ kein Sprungbefehl sonst entstehe $q_{j,2}$ aus $p_{j,2}$ durch Erhöhung der Sprungadresse um r_1-1

berechnet $\Phi_{\Pi,1}$

Registermaschinen versus LOOP/WHILE-Programme III

$$\Pi' =$$
 WHILE $x_i \neq 0$ **BEGIN** Π **END**

$$M$$
 - Registermaschine M mit $f_M = \Phi_{\Pi,1}$ p_1, p_2, \ldots, p_r Befehle von M $p_r = \text{END einziger Stoppbefehl}$

 q_i entstehe aus p_i durch Erhöhung aller Befehlsnummer um 2 (sowohl Nummern der Befehle als auch Nummern der Sprungadressen)

Turing-Maschine - Definition

Definition:

Eine TURING-Maschine ist ein Quintupel

$$M = (X, Z, z_0, Q, \delta),$$

wobei

- X und Z Alphabete sind,
- $z_0 \in Z$ und $\emptyset \subseteq Q \subseteq Z$ gelten,
- δ eine Funktion von $(Z\setminus Q)\times (X\cup \{*\})$ in $Z\times (X\cup \{*\})\times \{R,L,N\}$ ist, und $*\notin X$ gilt.

Turing-Maschine – Konfiguration

Definition:

Eine Konfiguration K der $\operatorname{Turing-Maschine} M = (X, Z, z_0, Q, \delta)$ ist ein Tripel

$$K = (w_1, z, w_2),$$

wobei w_1 und w_2 Wörter über $X \cup \{*\}$ sind und $z \in Z$ gilt.

Eine Anfangskonfiguration liegt vor, falls $w_1 = \lambda$ und $z = z_0$ gelten.

Eine Endkonfiguration ist durch $z \in Q$ gegeben.

Turing-Maschine – Konfigurationsüberführung

Definition:

 $M_1 = (w_1, z, w_2)$ und $K_2 = (v_1, z', v_2)$ seien Konfigurationen von M. Wir sagen, dass K_1 durch M in K_2 überführt wird (und schreiben dafür $K_1 \models K_2$), wenn eine der folgenden Bedingungen erfüllt ist:

$$v_1 = w_1, \ w_2 = xu, \ v_2 = x'u, \ \delta(z, x) = (z', x', N)$$

oder

$$w_1 = v, \ v_1 = vx', \ w_2 = xu, \ v_2 = u, \ \delta(z, x) = (z', x', R)$$

oder

$$w_1 = vy, \ v_1 = v, \ w_2 = xu, \ v_2 = yx'u, \ \delta(z, x) = (z', x', L)$$

für gewisse $x, x', y \in X \cup \{*\}$ und $u, v \in (X \cup \{*\})^*$.

Turing-Maschine – induzierte Funktion

Definition:

Sei $M=(X,Z,z_0,Q,\delta)$ eine Turing-Maschine. Die durch M induzierte Funktion f_M aus X^* in X^* ist wie folgt definiert:

 $f_M(w)=v$ gilt genau dann, wenn es für die Anfangskonfiguration $K=(\lambda,z_0,w)$ eine Endkonfiguration $K'=(v_1,q,v_2)$, natürliche Zahlen r,s und t und Konfigurationen K_0,K_1,\ldots,K_t derart gibt, daß $*^rv*^s=v_1v_2$ und

$$K = K_0 \models K_1 \models K_2 \models \ldots \models K_t = K'$$

gelten.

Turing-Maschine – Beispiel 1

$$M_1 = (\{a,b\}, \{z_0, q, z_a, z_b\}, z_0, \{q\}, \delta)$$

$$f_{M_1}(x_1x_2\dots x_n) = x_2x_3\dots x_nx_1$$

Turing-Maschine – Beispiel 2

$$M_{2} = (\{a,b\}, \{z_{0}, z_{1}, q\}, z_{0}, \{q\}, \delta),$$

$$\begin{array}{c|cccc}
\delta & z_{0} & z_{1} \\
\hline
* & (z_{0}, *, N) & (q, *, N) \\
a & (z_{1}, a, R) & (z_{0}, a, R) \\
b & (z_{1}, b, R) & (z_{0}, b, R)
\end{array}$$

$$f_{M_2}(x_1x_2\dots x_n) = egin{cases} x_1x_2\dots x_n & n \text{ ungerade} \\ \text{nicht definiert} & \text{sonst.} \end{cases}$$

Turing-Maschine – Beispiel 3

$$M_3 = (\{a, b, c, d\}, \{z_0, z_1, z_2, z_3, q, z_a, z_b\}, z_0, \{q\}, \delta)$$

δ	z_0	z_1	z_2	z_3	z_a	z_b
*	$(z_0, *, N)$	$(z_1, *, N)$	$(z_3,*,L)$			
$\mid a \mid$	(z_0, a, N)	(z_1, a, N)	(z_2, a, R)	$(z_a, *, L)$	(z_a, a, L)	$ (z_a, b, L) $
$\mid b \mid$	(z_0, b, N)	(z_1,b,N)	(z_2,b,R)	$(z_b, *, L)$	(z_b, a, L)	$ (z_b, b, L) $
c	(z_1, c, R)	(z_1,c,N)	(z_2, c, N)			
d	(z_0, d, N)	(z_2, d, R)	(z_2, d, N)	(z_3, d, N)	(q, a, N)	(q, b, N)

$$f_{M_3}(w) = \left\{ \begin{array}{ll} cx_1x_2\dots x_n & \text{für } w = cdx_1x_2\dots x_n, x_i \in \{a,b\}, 1 \leq i \leq n, n \geq 1 \\ undefiniert & \text{sonst} \end{array} \right.$$

Turing-Maschine – Beispiel 4 (Nachfolgerfunktion)

$$M_{+} = (\{0, 1, 2, \dots, 9\}, \{z_{0}, +, q\}, z_{0}, \{q\}, \delta)$$

$$\begin{array}{c|cccc}
\delta & z_{0} & + \\
\hline
* & (+, *, L) & (q, 1, N) \\
0 & (z_{0}, 0, R) & (q, 1, N) \\
1 & (z_{0}, 1, R) & (q, 2, N) \\
2 & (z_{0}, 2, R) & (q, 3, N) \\
3 & (z_{0}, 3, R) & (q, 4, N) \\
4 & (z_{0}, 4, R) & (q, 5, N) \\
5 & (z_{0}, 5, R) & (q, 6, N) \\
6 & (z_{0}, 6, R) & (q, 7, N) \\
7 & (z_{0}, 7, R) & (q, 8, N) \\
8 & (z_{0}, 8, R) & (q, 9, N) \\
9 & (z_{0}, 9, R) & (+, 0, L)
\end{array}$$

Turing-Maschine - Normalform und Lemma

Lemma:

Zu jeder Turing-Maschine $M=(X,Z,z_0,Q,\delta)$ gibt es eine Turing-Maschine $M'=(X\cup\{\S,\#\},Z',z_0',\{q'\},\delta')$

mit

$$f_{M'}(w) = \begin{cases} f_M(w) & \text{für } w \in X^* \\ \text{nicht definiert} & \text{sonst} \end{cases}$$

derart, dass jede Endkonfiguration von M' die Form (λ, q', v) hat (d.h. die Maschine M' hat genau einen Stopzustand, stoppt nur auf Wörtern über X und stoppt stets über dem ersten Buchstaben des Ergebnisses v).

k-Band-Turing-Maschine – Definition

Definition:

Eine k-Band-Turing-Maschine ist ein 6-Tupel

$$M = (k, X, Z, z_0, Q, \delta),$$

wobei $k \geq 1$ eine natürliche Zahl ist, X, Z, z_0 und Q wie bei einer Turing-Maschine definiert sind, δ eine Funktion

$$(Z \setminus Q) \times (X \cup \{*\})^{k+1} \longrightarrow Z \times (X \cup \{*\})^{k+1} \times \{R, L, N\}^{k+1} \times \{R, N\}$$

ist und $* \notin X$ gilt.

k-Band-Turing-Maschine – Konfiguration

Definition:

Sei M eine k-Band- Turing -Maschine. Eine Konfiguration von M ist ein (2k+5)-Tupel

$$(z, w_e, w'_e, w_1, w'_1, w_2, w'_2, \dots, w_k, w'_k, w_a, w'_a),$$

wobei $z \in Z$, $w_e, w'_e, w_a, w'_a \in (X \cup \{*\})^*$ und $w_i, w'_i \in (X \cup \{*\})^*$ für $1 \le i \le k$ gelten.

Eine Konfiguration heißt Anfangskonfiguration, falls $z=z_0$, $w_e=w_a=w_1=w_2=\cdots=w_k=\lambda$ und $w_a'=w_1'=w_2'=\cdots=w_k'=*$ gelten.

Eine Konfiguration heißt Endkonfiguration, falls z in Q liegt.

k-Band-Turing-Maschine – induzierte Funktion

Definition:

Sei M eine k-Band- Turing -Maschine. Die durch M induzierte Funktion f_M aus X^* in X^* ist wie folgt definiert:

 $f_M(w) = v$ gilt genau dann, wenn es für die Anfangskonfiguration

$$K = (z_0, \lambda, w, \lambda, *, \lambda, *, \dots, \lambda, *)$$

eine Endkonfiguration

$$K' = (q, w_e, w'_e, w_1, w'_1 w_2, w'_2, \dots, w_k, w'_k, w_a, w'_a),$$

und Konfigurationen K_0, K_1, \ldots, K_t derart gibt, dass

$$K = K_0 \models K_1 \models K_2 \models \ldots \models K_t = K' \text{ und } v = w_a w_a'$$

gelten.

k-Band-Turing-Maschine – Beispiel

Turing-Berechenbarkeiten

Definition:

Eine Funktion $f:X_1^*\to X_2^*$ heißt (k-) Turing -berechenbar, wenn es eine (k-Band-) Turing -Maschine $M=((k,)X,Z,z_0,Q,\delta),$ mit $X_1\subseteq X,\ X_2\subseteq X$ und

$$f_M(x) = \begin{cases} f(x) & \text{falls } f(x) \text{ definiert ist} \\ \text{nicht definiert} & \text{sonst} \end{cases}$$

gibt.

Satz:

Zu jeder k-Band-Turing-Maschine M gibt es eine Turing-Maschine M' derart, dass $f_{M'} = f_M$ gilt.

Registermaschinen versus k-Band-Turing-Maschinen

dec(n) – Dezimaldarstellung von n

Satz:

Sei M eine Registermaschine M mit $f_M: \mathbb{N}_0^n \to \mathbb{N}_0$. Dann gibt es eine 3-Band-Turing-Maschine M', deren Eingabealphabet außer den Ziffern 0,1,2,... 9 noch das Trennsymbol # und das Fehlersymbol F enthält und deren induzierte Funktion

$$f_{M'}(w) = \begin{cases} dec(f_M(m_1, m_2, \dots, m_n)) & w = dec(m_1) \# dec(m_2) \dots \# dec(m_n) \\ F & \text{sonst} \end{cases}$$

gilt (auf einer Eingabe, die einem Zahlentupel entspricht, verhält sich M' wie M und gibt bei allen anderen Eingaben eine Fehlermeldung).

Turing-Maschinen versus partiell-rekursive Funktionen I

$$M = (X, Z, z_0, Q, \delta)$$
 – TURING-Maschine $X \cap Z = \emptyset$ und $X \cup Z = \{a_1, a_2, \dots, a_p\}$

$$\psi: (X \cup Z)^* \to \mathbb{N} \text{ vermöge}$$

$$\psi(a_{i_1} a_{i_2} \dots a_{i_n}) = \sum_{j=0}^n i_j (p+1)^{n-j}, \ a_{i_j} \in (X \cup Z)$$

 ψ – eineindeutige Abbildung von $(X \cup Z)^+$ auf Menge aller natürlichen Zahlen, in deren (p+1)-adischer Darstellung keine 0 vorkommt

Satz:

Seien M eine Turing-Maschine und ψ die zugehörige Kodierung. Dann ist die Funktion $f: \mathbb{N} \to \mathbb{N}$ mit $f(\psi(w)) = \psi(f_M(w))$ partiell-rekursiv.

Turing-Maschinen versus partiell-rekursive Funktionen II

```
w = b_1 b_2 \dots b_n, \ b_i \in X \cup Z \ \text{für } 1 \le i \le n, \ w' \in (X \cup Z)^*
Lq(\psi(w)) = |w| = min\{m : (p+1)^m > \psi(w)\},\
Prod(\psi(w), \psi(w')) = \psi(ww') = \psi(w)(p+1)^{Lg(\psi(w'))} + \psi(w'),
Anfang(\psi(w),i) = \psi(b_1b_2...b_i) = \psi(w) \ div \ (p+1)^{n-1},
Ende(\psi(w), i) = \psi(b_i b_{i+1} \dots b_n) = \psi(w) \mod (p+1)^{n-i+1},
Elem(\psi(w), i) = \psi(b_i) = Ende(Anfang(\psi(w), i), 1)
g(x) – erste Position in x \in (X \cup Z)^*, an der Element aus Z
      -\min\{i \mid Elem(x,i) \in Z\}
r(x) = Anfang(x, g(x) \ominus 2),
s(x) = Prod(Elem(x, g(x) \ominus 1), Elem(x, g(x)), Elem(x, g(x) + 1)),
t(x) = Ende(x, q(x) + 2)
```

Turing-Maschinen versus partiell-rekursive Funktionen III

$$K=u'azbv' \text{ mit } a,b\in X\text{, } u',v'\in X^*\text{, } z\in Z$$

$$r(\psi(K))=\psi(u')$$

$$s(\psi(K))=\psi(azb)\text{,}$$

$$t(\psi(K))=\psi(v')\text{,}$$

$$\Delta(\psi(K_1)) = \begin{cases} \psi(K_2) & K_1 = azb, a, b \in X, z \in Z, K_1 \models K_2 \\ \text{nicht definiert} & \text{sonst} \end{cases}$$

$$K = u'azbv' = u'K_1v' \models u'K_2v' = K'$$

$$\psi(K') = Prod(\psi(u'), \Delta(\psi(azb)), \psi(v')),$$

$$= Prod(r(K), \Delta(s(K)), t(K))$$

Turing-Maschinen versus partiell-rekursive Funktionen IV

- 1. Aus w ergibt sich die Anfangskonfiguration $K_0 = z_0 w$.
- 2. $\overline{\Delta}$ Funktion mit $\overline{\Delta}(\psi(K)) = \psi(K')$ für $K \models K'$

D wird definiert durch $\begin{array}{ccc} D(x,0) & = & x, \\ D(x,n+1) & = & \overline{\Delta}(D(x,n)) \end{array}$

 $D(\psi(K),n)=\psi(K'')$, wenn K'' mittels n-facher direkter Überführung aus K entsteht

h sei Funktion mit $h(x) = \begin{cases} 0 & x = \psi(K) \text{ für eine Endkonfiguration } K \\ 1 & \text{sonst} \end{cases}$

h'(x,y) = h(D(x,y)),

 $(\mu y)[h']$ liefert Anzahl der Überführungen bis Endkonfiguration erreicht ist $D(\psi(K_0),(\mu y)[h'])$ liefert $\psi(\overline{K})$ der Endkonfiguration \overline{K}

3. Aus $\psi(\overline{K})$ ermitteln wir das Wort auf dem Band.

Zusammenfassung

Satz:

Für eine Funktion f sind die folgenden Aussagen gleichwertig:

- -f ist durch ein **LOOP/WHILE**-Programm berechenbar.
- -f ist partiell-rekursiv.
- -f ist durch eine Registermaschine berechnenbar.
- -f ist bis auf Konvertierung der Zahlendarstellung durch eine Turing -Maschine berechenbar.
- -f ist bis auf Konvertierung der Zahlendarstellung durch eine k-Band-Turing-Maschine berechenbar.

Folgerung:

Es gibt Funktionen, die nicht TURING-berechenbar sind.

Beschreibung von Entscheidbarkeitsproblemen

Entscheidungsproblem P beschreibbar als

- Aussageform, d.h. Ausdruck $A_P(x_1, x_2, \ldots, x_n)$ mit einer oder mehreren Variablen x_i , der bei Ersetzen der Variablen x_i durch Elemente a_i aus dem Grundbereich X_i in eine Aussage $A_P(a_1, \ldots, a_n)$ überführt wird, die den Wahrheitswert "wahr" oder "falsch" annimmt
- durch ein "Gegeben:", d.h. Belegung a_1, a_2, \ldots, a_n der Variablen, und durch die "Frage:" nach der Gültigkeit von $A_P(a_1, a_2, \ldots, a_n)$.
- Menge $M_P = \{(a_1, a_2, \dots, a_n) : A_P(a_1, a_2, \dots, a_n)\}$
- Funktion $\varphi_P(x_1, x_2, \dots, x_n) = \begin{cases} 1 & (x_1, x_2, \dots, x_n) \in M_P \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$

Beschreibung des Halteproblems für Turing-Maschinen

 $A_P(x,y) - x$ stoppt bei Abarbeitung von y (wobei x ist mit einer Turing-Maschine und y mit einem Wort zu belegen sind)

Gegeben: Turing-Maschine M, Wort w

Frage: Gilt "M stoppt bei Abarbeitung von w"?

Gegeben: Turing-Maschine M, Wort w

Frage: Stoppt M bei Abarbeitung von w?

Gegeben: Turing-Maschine M, Wort w

Frage: Ist $f_M(w)$ definiert?

 $M_P = \{(M, w) \mid M \text{ stoppt auf } w\}$

$$\varphi_P(M,w) = \begin{cases} 1 & M \text{ stoppt auf } w \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

Algorithmische Entscheidbarkeit

Definition:

Wir sagen, dass ein Problem P algorithmisch entscheidbar (oder kurz nur entscheidbar) ist, wenn die zum Problem gehörende charakteristische Funktion φ_P TURING-berechenbar ist.

Anderenfalls heißt P (algorithmisch) unentscheidbar.

Definition:

Wir sagen, dass eine Menge M (algorithmisch) entscheidbar (oder rekursiv) ist, wenn die zugehörige charakteristische Funktion φ_M Turing-berechenbar ist. Anderenfalls heißt M (algorithmisch) unentscheidbar.

Problem P genau dann entscheidbar, wenn zugehörige Menge M_P entscheidbar

Berechnungsprobleme

Berechnungsproblem –

für eine Funktion $f: X \to Y$ wird nach dem Wert f(x) gefragt

$$M_f = \{(x, y) : f(x) = y\}$$

Gegeben: $x \in X$ und $y \in Y$

Frage: Nimmt f an der Stelle x den Wert y an?

$$\varphi_f(x,y) = \begin{cases} 1 & f(x) = y \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

Bemerkung:

f ist berechenbar genau dann, wenn φ_f berechenbar genau dann, wenn M_f entscheidbar ist

Unentscheidbare Probleme I

Satz:

Das Halteproblem für Turing-Maschinen ist unentscheidbar.

Satz:

Das Problem

Gegeben: **LOOP/WHILE**-Programm Π , $n \in \mathbb{N}$

Frage: Ist $\Phi_{\Pi,1}(n)$ definiert?

Beweis der Unentscheidbarkeit des Halteproblems I

$$M = (X, Z, z_0, Q, \delta)$$
 – Turing-Maschine

$$x_0 = *$$
, $X = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$, $Z = \{z_0, z_1, \dots, z_m\}$, $Q = \{z_{k+1}, z_{k+2}, \dots, z_m\}$, $\delta_{ij} = (z_i, x_j, z_{ij}, x_{ij}, r_{ij})$ für $\delta(z_i, x_j) = (z_{ij}, x_{ij}, r_{ij})$, $0 \le i \le k$, $0 \le j \le n$

Beschreibung von M durch

$$x_1, x_2, \ldots, x_n, z_0, z_1, \ldots, z_k, \delta_{00}, \delta_{01}, \ldots, \delta_{0n}, \delta_{10}, \delta_{11}, \ldots, \delta_{1n}, \ldots, \delta_{kn}$$

Kodierung:

$$x_{j} \to 01^{j+1}0 \text{ für } 0 \leq j \leq n,$$
 $z_{i} \to 01^{i+1}0^{2} \text{ für } 0 \leq i \leq k,$ $R \to 010^{3}, L \to 01^{2}0^{3}, N \to 01^{3}0^{3},$ $(\to 010^{4}, \to 01^{2}0^{4}, \to 010^{5})$

Beweis der Unentscheidbarkeit des Halteproblems II

TURING-Maschine M_2

$$(z_1, *, q, *, N), (z_0, *, z_0, *, N), (z_0, a, z_1, a, R), (z_0, b, z_1, b, R), (z_1, *, q, *, N), (z_1, a, z_0, a, R), (z_1, b, z_0, b, R)$$

Kodierung:

$$* \to 010$$
, $a \to 01^20$, $b \to 01^30$, $z_0 \to 010^2$, $z_1 \to 01^20^2$, $q \to 01^30^2$, $R \to 010^3$, $L \to 01^20^3$, $N \to 01^30^3$, $(\to 010^4$, $) \to 01^20^4$, $, \to 010^5$

Beweis der Unentscheidbarkeit des Halteproblems III

 \mathcal{S} – Menge aller Turing-Maschinen $M=(X,Z,z_0,Q,\delta)$ mit $X=\{0,1\},\ Z=\{z_0,z_1,\ldots,z_m\},\ Q=\{z_m\}$ für ein $m\geq 1$.

 w_M – Wort, das $M \in \mathcal{S}$ mittels Kodierung beschreibt

Hilfssatz 1. Das Problem

Gegeben: $w \in \{0,1\}^*$

Frage: Ist w Kodierung einer Turing-Maschine aus S?

ist entscheidbar.

 $f:\{0,1\}^* \to \{0,1\} \text{ mit}$ $f(w) = \begin{cases} 0 & w = w_M \text{ für ein } M \in \mathcal{S}, \ f_M(w_M) \text{ ist nicht definiert} \\ nicht \ definiert \end{cases} \text{ sonst}$

Hilfssatz 2. f ist nicht TURING-berechenbar.

Unentscheidbare Probleme II

Definition:

- i) Zwei Turing-Maschinen M_1 und M_2 heißen äquivalent, wenn $f_{M_1}=f_{M_2}$ gilt.
- ii) Zwei **LOOP/WHILE**-Programme Π_1 und Π_2 heißen äquivalent, wenn $\Phi_{\Pi_1,1}=\Phi_{\Pi_2,1}$ gilt.

Satz:

Das Äquivalenzproblem für Turing -Maschinen bzw. **LOOP/WHILE**-Programme ist unentscheidbar.

Unentscheidbare Probleme III

Satz:

Das 10. HILBERTSCHE Problem

Gegeben: eine natürliche Zahl $n \geq 1$, ein Polynom

 $p(x_1, x_2, \dots, x_n) = \sum_{i_1, i_2, \dots, i_n} x_1^{i_1} x_2^{i_2} \dots x_n^{i_n}$

in n Variablen mit ganzzahligen Koeffizienten

Frage: Gibt es eine Lösung von $p(x_1, x_2, ..., x_n) = 0$ in \mathbb{Z}^n ?

Unentscheidbare Probleme IV

Satz:

Das Postsche Korrespondenzproblem

```
Gegeben: Alphabet X mit mindestens zwei Buchstaben, n \geq 1, Menge \{(u_1, v_1), (u_2, v_2), \dots, (u_n, v_n)\}
```

 $mit \ u_i, v_i \in X^+ \ f\"{ur} \ 1 \le i \le n$

Frage: Gibt es eine Folge $i_1 i_2 \dots i_m$ mit $1 \le i_j \le n$ für $1 \le j \le m$ derart, dass

$$u_{i_1}u_{i_2}\ldots u_{i_m}=v_{i_1}v_{i_2}\ldots v_{i_m}$$

gilt?

Unentscheidbare Probleme V

Satz:

Das Erfüllbarkeitsproblem der Prädikatenlogik

Gegeben: prädikatenlogischer Ausdruck $H(x_1, x_2, \dots, x_n)$

über der Signatur ${\mathcal S}$

Frage: Gibt es eine Interpretation von S und eine Belegung der

Variablen $x_1, x_2, \ldots x_n$ derart, dass $H(x_1, x_2, \ldots, x_n)$

wahr wird?